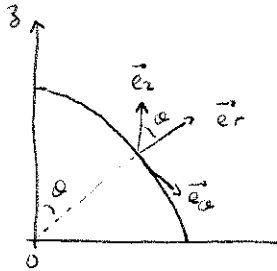


Examen Champs et onde 31 mai 2005 Corrigé

Tronc Commun

A. Champ magnétique dipolaire

1



$$\vec{r} \cdot \vec{e}_z = r \cos \theta$$

$$\vec{r} = r \vec{e}_r$$

$$\vec{e}_z = \cos \theta \vec{e}_r - \sin \theta \vec{e}_\theta$$

donc :

$$\vec{B} = \frac{C}{r^5} \left(3 r^2 \cos \theta \vec{e}_r - r^2 (\cos \theta \vec{e}_r - \sin \theta \vec{e}_\theta) \right)$$

$$\vec{B} = \frac{C}{r^3} \left(2 \cos \theta \vec{e}_r + \sin \theta \vec{e}_\theta \right) \quad , \quad \text{ou} \quad \begin{cases} B_r = \frac{2C \cos \theta}{r^3} \\ B_\theta = \frac{C \sin \theta}{r^3} \\ B_\lambda = 0 \end{cases}$$

2

\vec{B} ne dépend pas de λ donc il est à sym. de révol. autour de Oz .

3

le long d'une ligne de champ $d\vec{M} \wedge \vec{B} = 0$

ou $d\vec{M} = dr \vec{e}_r + r d\theta \vec{e}_\theta$ donc

$$(dr \vec{e}_r + r d\theta \vec{e}_\theta) \wedge (2 \cos \theta \vec{e}_r + \sin \theta \vec{e}_\theta) = 0$$

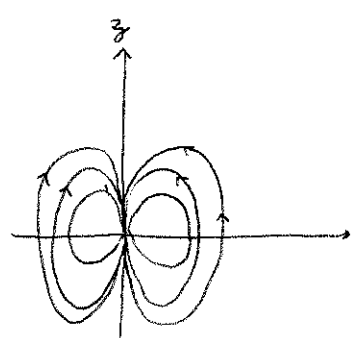
$$dr \sin \theta \vec{e}_r \wedge \vec{e}_\theta + r d\theta 2 \cos \theta \vec{e}_\theta \wedge \vec{e}_r = 0 \Leftrightarrow$$

$$dr \sin \theta = r d\theta 2 \cos \theta \Leftrightarrow$$

4

$$\frac{dr}{r} = \frac{2 \cos \theta}{\sin \theta} d\theta \Leftrightarrow \ln r = 2 \ln |\sin \theta| + \text{cte}$$

$$\Leftrightarrow r = \text{cte} \sin^2 \theta$$



à l'éq $\vec{B} = \frac{C}{R^3} \vec{e}_\theta$, si $C < 0$,

\vec{B} pointe vers le pôle Nord.

5

À l'éq $r = R, \theta = \frac{\pi}{2}$, $\vec{B} = \frac{C}{R^3} \vec{e}_\theta$ donc $C = -B_0 R^3$.

$$B = \frac{|C|}{r^3} (4 \cos^2 \theta + \sin^2 \theta)^{1/2} = \frac{|C|}{r^3} (3 \cos^2 \theta + 1)^{1/2}$$

l'horizontale est donnée par \vec{e}_θ ; ou $-\vec{e}_\theta$ vers le nord donc :

$$\vec{B} \cdot \vec{e}_\theta = -B \cos I \quad \text{donc} \quad \cos I = -\frac{B_\theta}{B}$$

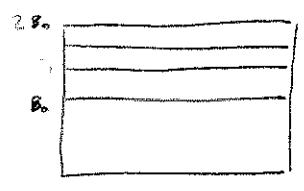
De même $\vec{B} \cdot \vec{e}_r = -B \sin I \quad \sin I = -\frac{B_r}{B}$ donc

$$\tan I = \frac{B_r}{B_\theta} = 2 \frac{\cos \theta}{\sin \theta} = 2 \cot \theta \quad (\text{"Relation fondamentale du poléomagn."})$$

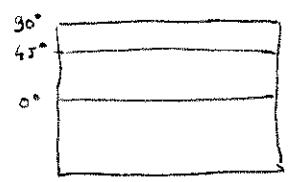
6

B augmente de B_0 à $2B_0$ de l'éq au pôle.

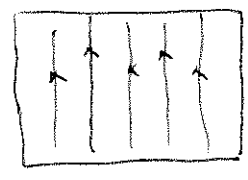
carte d'isoles B :



I augmente de 0 à 90° de l'éq au pôle :



les lignes de champs sont dans des méridiens :



7

Avec la formule en sphérique :

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{B} &= (\partial_r (r B_\theta) - \partial_\theta B_r) \frac{\vec{e}_\lambda}{r} \\ &= \left\{ \partial_r \left(\frac{C \sin \theta}{r^2} \right) - \partial_\theta \left(\frac{2C \cos \theta}{r^3} \right) \right\} \frac{\vec{e}_\lambda}{r} = \left(-2 \frac{C \sin \theta}{r^3} + \frac{2C \sin \theta}{r^3} \right) \frac{\vec{e}_\lambda}{r} \\ &= 0 \quad \text{donc} \quad \exists V, \quad \vec{B} = \text{grad } V. \end{aligned}$$

Pour avoir un résolvant $\vec{B} = \text{grad} V$, en sphérique :

$$\frac{\partial V}{\partial r} = \frac{2C \cos \vartheta}{r^3} \Rightarrow V = -\frac{C \cos \vartheta}{r^2} + f(\vartheta, \lambda)$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \vartheta} = \frac{C \sin \vartheta}{r^3} \Rightarrow \partial_{\vartheta} f = 0$$

$$\frac{1}{r \sin \vartheta} \frac{\partial V}{\partial \lambda} = 0 \Rightarrow \partial_{\lambda} f = 0$$

donc $V = -\frac{C \cos \vartheta}{r^2} + \text{cste}$

8

$$\int \vec{B} \cdot d\vec{M} = \int \text{grad} V \cdot d\vec{M} = [V] = V(R, \frac{\pi}{3}) - V(R, \frac{2\pi}{3})$$

$$= -\frac{C}{2R^2} + \frac{C}{2R^2} = -\frac{C}{R^2} = +B_0 R$$

ou, à la surface de la Terre, avec $d\vec{M} = R d\vartheta \vec{e}_{\vartheta}$

$$\int \vec{B} \cdot d\vec{M} = R \int_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{2\pi}{3}} B_{\vartheta} d\vartheta = \frac{CR}{R^2} \int \sin \vartheta d\vartheta = \frac{C}{R^2} [-\cos \vartheta]_{\frac{\pi}{3}}^{\frac{2\pi}{3}} = -\frac{C}{R^2} = B_0 R$$

B. Onde électro-magnétique

1 $f(x-ct) \vec{e}_z = \vec{E}$ vérifie l'équation d'onde $c^2 \Delta \vec{E} = \partial_t^2 \vec{E}$,
 et même $c^2 \partial_x^2 \vec{E} = \partial_t^2 \vec{E}$.

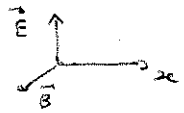
2 Dans le repère $x = ct$, $\vec{E} = \text{cte}$, donc c'est une onde qui se propage à vitesse c dans la direction de Ox , et le sens de x croissants. Le vect de \vec{E} est en \vec{e}_z , \perp à \vec{e}_x , donc c'est une polarisation transverse.

3 $-\partial_t \vec{B} = \text{rot } \vec{E} = \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ f(x-ct) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -f'(x-ct) \\ 0 \end{pmatrix}$

caid à un \vec{B} est près, $B_x = B_z = 0$ et $\partial_t B_y = +f'(x-ct)$
 or $\partial_t f(x-ct) = -c f'(x-ct)$ donc $\partial_t B_y = -\frac{1}{c} \partial_t f(x-ct)$
 donc $B_y = -\frac{1}{c} f(x-ct)$ donc

$\vec{B} = -\frac{1}{c} f(x-ct) \vec{e}_y + \frac{cte}{\uparrow}$
 qu'on enlève par commodité.

propagation dans le sens des x , comme \vec{E} , polarisé transverse et \perp à \vec{E} donc :



4 $\text{div } \vec{E} = \partial_x E_x + \partial_y E_y + \partial_z E_z = 0$ ok
 $\text{div } \vec{B} = \dots = 0$ ok

Reste à vérifier $\text{rot } \vec{B} = \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$

$\text{rot } \vec{B} = \begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \wedge \frac{1}{c} \begin{pmatrix} 0 \\ -f(x-ct) \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -\frac{1}{c} f'(x-ct) \end{pmatrix}$

$\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = -c f'(x-ct) \vec{e}_z$ donc les eq^{ns} de Maxwell sont vérifiées si

$$\frac{1}{c} = c \mu \epsilon \Leftrightarrow c^2 = \frac{1}{\mu \epsilon} \Leftrightarrow c = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon}}$$

↑
vitesse de la lumière.

5 $\vec{E} = E_0 \sin(kx - \omega t) \vec{e}_z$

$$= E_0 \sin 2\pi \left(\frac{1}{\lambda} x - \frac{t}{T} \right) \vec{e}_z$$

$$= E_0 \sin \frac{2\pi}{\lambda} \left(x - \frac{\lambda}{T} t \right) \vec{e}_z \text{ de la forme } f(x-ct) \vec{e}_z.$$

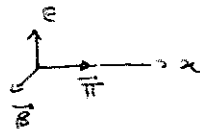
avec $c = \lambda T$

$$\lambda = 400 \cdot 10^{-9} \text{ m} \quad T = \frac{3 \cdot 10^8 \text{ m s}^{-1}}{4 \cdot 10^{14} \text{ m}} = 7,5 \cdot 10^{14} \text{ s}^{-1} = 7,5 \cdot 10^{14} \text{ Hz}$$

6 $\vec{H} = f(x-ct) \vec{e}_z \wedge \frac{1}{c} f'(x-ct) \vec{e}_y$

$$\vec{H} = \frac{1}{c} f^2(x-ct) \vec{e}_x \quad \text{direction de propagation : axe des } x.$$

polarisation longitudinale.



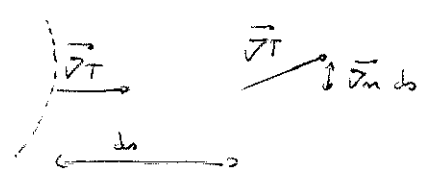
Exam ondes et champs 31 mai 2005 Corrigé

Partie Optionnelle

A. Réfractométrique

1 Au point bas $i=90^\circ$, $p = \frac{r_b}{v(r_b)}$ égal à peu près $R: R \sin i / v(r) = p$. Il faut donc résoudre $r_b/a - br_b^2 = p$ c'est l'éq^m du 2nd degré $p(br_b^2 - a) + r_b = 0$.
 $r = \frac{-1 \pm \sqrt{1 + 4abp}}{2pb}$

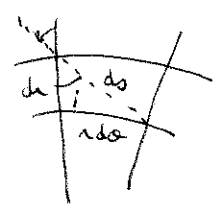
2 D'après le cours $d(\vec{q} \cdot d\vec{T}) = \vec{q} \cdot d\vec{n} \cdot ds$ & long d'un rai, avec $\vec{q} \cdot d\vec{T} \parallel$ rai. Or ici $\vec{q} \cdot d\vec{v} = \frac{\partial v}{\partial r} \vec{e}_r = -2br \vec{e}_r$, dirigé vers le centre, donc $\vec{q} \cdot d\vec{n}$ est dirigé vers l'extérieur.



Donc $d(\vec{q} \cdot d\vec{T})$ est vers l'extérieur :
 Les rai sont courbés vers l'extérieur.

3 Comme pour le cas plan :

$dr = ds \cos i$
 $r d\theta = ds \sin i$ donc
 $r \frac{d\theta}{dr} = \tan i$ or $r \sin i / v = p = \text{cte}$ donc



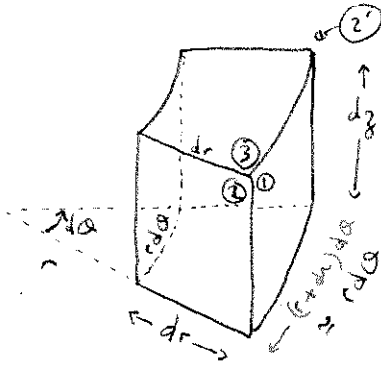
$\sin i = \frac{pv}{r}$
 $\cos i = \sqrt{1 - \frac{p^2 v^2}{r^2}}$

$\frac{d\theta}{dr} = \frac{pv/r}{r \sqrt{1 - p^2 v^2 / r^2}} = \frac{pv}{r \sqrt{r^2 - p^2 v^2}}$

$\frac{d\theta}{dr} = \frac{p(a - br^2)}{r \sqrt{r^2 - p^2(a - br^2)^2}}$; éq^m que l'on intègre pour avoir $\theta(r)$.

B. Rotationnel en cylindriques.

1



les côtés ont pour longueurs dr , $r d\theta$ et dz donc le volume élémentaire vaut $r dr d\theta dz$.

3

Pour un petit volume $\int \text{rot } \vec{u} dV = \text{rot } \vec{u} dV$.

Il faut écrire $\vec{n} \wedge \vec{u} dS$ sur chacune des six faces :

sur la face ① $\vec{n} \wedge \vec{u} dS = \vec{e}_r \wedge \vec{u} r d\theta dz$ (en $r = r+dr$)

Décomposons $\vec{u} = u_r \vec{e}_r + u_\theta \vec{e}_\theta + u_z \vec{e}_z$

$$\vec{e}_r \wedge \vec{u} = \vec{e}_r \wedge (u_r \vec{e}_r + u_\theta \vec{e}_\theta + u_z \vec{e}_z)$$

$$= u_\theta \vec{e}_z - u_z \vec{e}_\theta \quad \text{donc}$$

sur la face ① $\vec{n} \wedge \vec{u} dS = (u_\theta(r+dr) \vec{e}_z - u_z(r+dr) \vec{e}_\theta) (r+dr) d\theta dz$

de même sur la face ② $= -\vec{e}_\theta \wedge \vec{u} dr dz$ (en $\theta = \theta$)

$$= (u_r(\theta) \vec{e}_z - u_z(\theta) \vec{e}_r) dr dz$$

sur la face ③ $= \vec{e}_z \wedge \vec{u} r d\theta dz$ en ($z = z+dz$)

$$= (u_r \vec{e}_\theta - u_\theta \vec{e}_r) (z) r dr d\theta$$

Sur les 3 faces opposées c'est pareil en $r=r$, $\theta = \theta + d\theta$, $z = z$,

avec des signes - car les \vec{n} sont dans l'autre sens.

En sommant les 6 faces :

$$\begin{aligned}
 \int \vec{n} \wedge \vec{u} \, dS &= (r u_\theta \vec{e}_z(r+dr) - r u_\theta \vec{e}_z(r)) \, d\theta \, dz \\
 &\quad - (r u_z \vec{e}_\theta(r+dr) - r u_z \vec{e}_\theta(r)) \, d\theta \, dz \\
 &\quad + (u_z \vec{e}_r(\theta+d\theta) - u_z \vec{e}_r(\theta)) \, dr \, dz \\
 &\quad - (u_r \vec{e}_z(\theta+d\theta) - u_r \vec{e}_z(\theta)) \, dr \, dz \\
 &\quad + (r u_\phi \vec{e}_\theta(z+dz) - r u_\phi \vec{e}_\theta(z)) \, dr \, d\theta \\
 &\quad - (r u_\theta \vec{e}_\phi(z+dz) - r u_\theta \vec{e}_\phi(z)) \, dr \, d\theta \\
 &= \left\{ \frac{\partial}{\partial r} (r u_\theta \vec{e}_z - r u_z \vec{e}_\theta) + \frac{\partial}{\partial \theta} (u_z \vec{e}_r - u_r \vec{e}_z) \right. \\
 &\quad \left. + \frac{\partial}{\partial z} (r u_\phi \vec{e}_\theta - r u_\theta \vec{e}_\phi) \right\} dr \, d\theta \, dz
 \end{aligned}$$

$$\left(\begin{array}{l} \boxed{2} \\ \text{or } \partial_r \vec{e}_z = 0 \quad \partial_r \vec{e}_\theta = 0 \quad \partial_\theta \vec{e}_z = 0 \quad \partial_z \vec{e}_r = 0 \quad \partial_z \vec{e}_\theta = 0 \\ \partial_\theta \vec{e}_r = \vec{e}_\theta \quad \partial_\theta \vec{e}_\theta = -\vec{e}_r \quad \partial_r \vec{e}_z = 0 \\ \text{donc en divisant par } dV = r \, dr \, d\theta \, dz : \end{array} \right)$$

$$\text{rot } \vec{u} = \frac{1}{r} \left\{ \partial_r (r u_\theta) \vec{e}_z - \partial_r (r u_z) \vec{e}_\theta + \partial_\theta u_z \vec{e}_r + u_z \vec{e}_\theta - \partial_\theta u_r \vec{e}_z \right. \\
 \left. + \partial_z (r u_\phi) \vec{e}_\theta - \partial_z (r u_\theta) \vec{e}_\phi \right\}$$

$$\begin{aligned}
 &= \left(\frac{1}{r} \partial_\theta u_z - \partial_z u_\theta \right) \vec{e}_r + (\partial_z u_r - \partial_r u_z) \vec{e}_\theta \\
 &\quad + \frac{1}{r} (\partial_r (r u_\theta) - \partial_\theta u_r) \vec{e}_z \quad \text{en simplifiant ce qu'il y a} \\
 &\quad \quad \quad \vec{e}_\theta \text{ simplifier.}
 \end{aligned}$$

N.B. on peut être un peu + rapide pour le 3 en gardant la notation vectorielle un peu + longtemps. En effet:

$$\begin{aligned} \text{sur la face } \textcircled{1} \quad \vec{n} \wedge \vec{u} \, dS &= r \vec{e}_r \wedge \vec{u} (r+dr) \cdot d\theta \, dz \\ - \quad \textcircled{2} \quad - &= \vec{e}_\theta \wedge \vec{u} (\theta+d\theta) \, dr \, dz \\ - \quad \textcircled{3} \quad - &= r \vec{e}_z \wedge \vec{u} (z+dz) \, dr \, d\theta \end{aligned}$$

en retranchant les faces opposées, et en divisant par $dV = r \, dr \, d\theta \, dz$ on obtient donc

$$\text{rot } \vec{u} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r \vec{e}_r \wedge \vec{u}) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} (\vec{e}_\theta \wedge \vec{u}) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial z} (r \vec{e}_z \wedge \vec{u})$$

Ici, soit on commence par les dérivées, soit par les \wedge , le + simple est probablement les \wedge :

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{u} &= \frac{1}{r} \partial_r (r u_\theta \vec{e}_z - r u_z \vec{e}_\theta) + \frac{1}{r} \partial_\theta (u_z \vec{e}_r - u_r \vec{e}_z) \\ &\quad + \partial_z (u_\theta \vec{e}_\theta - u_\theta \vec{e}_r) \end{aligned}$$

la seule dérivée de vecteur de base est ici $\partial_\theta \vec{e}_r = \vec{e}_\theta$ donc :

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{u} &= \frac{1}{r} \partial_r (r u_\theta) \vec{e}_z - \frac{1}{r} \partial_r (r u_z) \vec{e}_\theta + \frac{1}{r} \partial_\theta u_z \vec{e}_r + \frac{1}{r} u_z \vec{e}_\theta - \frac{1}{r} \partial_\theta u_r \vec{e}_z \\ &\quad + \partial_z u_r \vec{e}_\theta - \partial_z u_\theta \vec{e}_r \\ &= \left(\frac{1}{r} \partial_\theta u_z - \partial_z u_\theta \right) \vec{e}_r + \left(\partial_z u_r - \partial_r u_z \right) \vec{e}_\theta \\ &\quad + \frac{1}{r} \left(\partial_r (r u_\theta) \vec{e}_z - \partial_\theta u_r \right) \vec{e}_z \quad \text{OK.} \end{aligned}$$